

EKSTRAUDSTYR TIL WR

Til DanRobotics standardsvejseceller med manipulator



Søgefunktion

Med en søgefunktion kan robotten finde svejsefugen på emnet og korrigere sig efter svejsefugens faktiske position. Eksempler på søgefunktioner er fugesøgning og fugefølgning



Rensestation

Med en automatisk rensestation renser robotten selv svejsebrænderen for svejsesprøjt.



BullsEye

Med BullsEye kontrollerer og justerer robotten automatisk sit svejsepunkt (TCP).



Automatisk værktøjsskift

Med et automatisk værktøjsskift kan robotten under drift automatisk skifte imellem flere forskellige processer. Robotten kan derudover udstyres med en griber, så den selv kan ilægge dele fra et magasin i fixturen, og evt. selv udtage emnet efter endt svejsning.



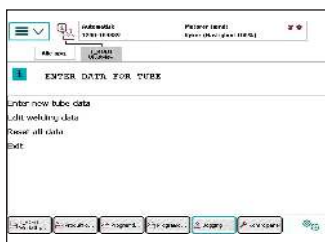
Svejsesfixtur

Svejsrobotcellen kan leveres med fixtur.



Automatisk logning af data

Logning af sporbarhed på hvert svejst emne samt logning af produktivitet og eventuelle produktionsstop.



Parametrisk programmering

Automatisk programmering efter emnedata.



Manuel rotation

Manuel rotation af fikstur/emner i manipulator, hvor robotten ikke svejser.



Skift af svejsedyse

Automatisk skift af svejsedyse uden produktionsstop.



Automatisk skift af svanehals

Automatisk skift af svanehals kan implementeres hvor forskellige svanehalse anvendes under samme cyklus, både til TIG og MIG/MAG.



Stregkodescanner eller RFID-chip

For at undgå fejllæsninger, kan der med stregkodescanner eller RFID-chip automatisk indlæses nye programmer.



Automatisk afslagning

Automatisk afslagning efter svejsning med nålehammer eller trykluft.



Kontrolmåling af wolfram elektrode

Automatisk kontrolmåling af wolfram elektrode for at undgå dårlig svejsning, evt. kan svanehals udskiftes automatisk.



Ilægning af emner i fikstur

Automatisk ilægning af fikstur med emner i manipulator. FMS-seriestørrelse på ned til 1 stk. uden opstillingstid.



DANROBOTICS

DanRobotics A/S
Barmstedt Allé 7
DK-5500 Middelfart
Tel.: +45 64 41 19 19
www.danrobotics.dk